

1) Pohyb je určen trajektorií τ_A, τ_B bodů A, B . Dále je dán bod C .

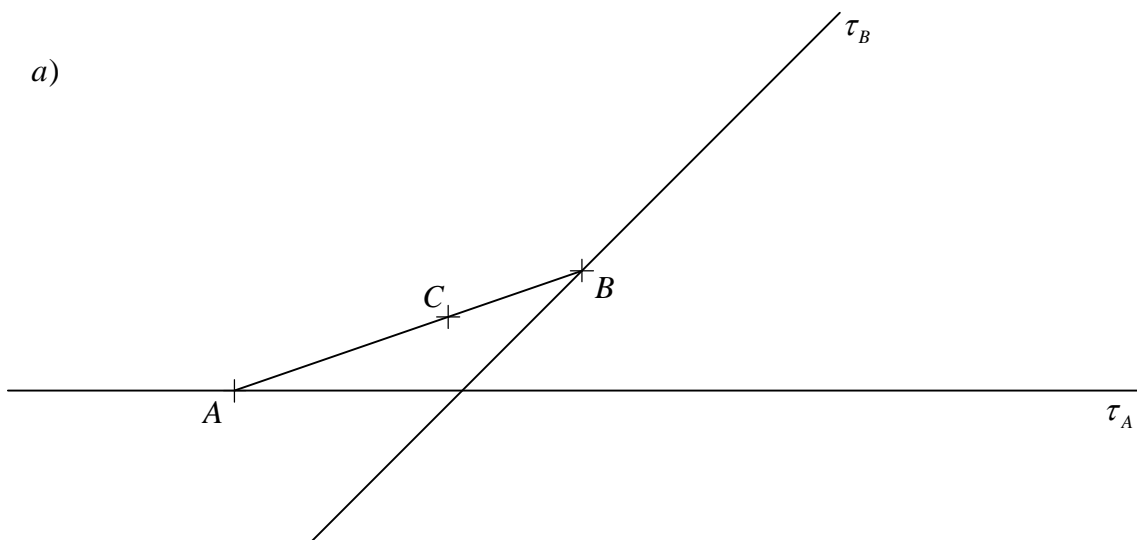
Sestrojte:

a) Trajektorii τ_C bodu C .

b) Pevnou a hybnou polodii, hybnou v zadaném okamžiku.

(Poznámka: Tímto způsobem je zadán eliptický pohyb. Trajektorie bodů různých od středu a neležících na hybné polodii jsou elipsy.)

a)



b)

